

## 2. Übungsklausur Prozessdynamik I

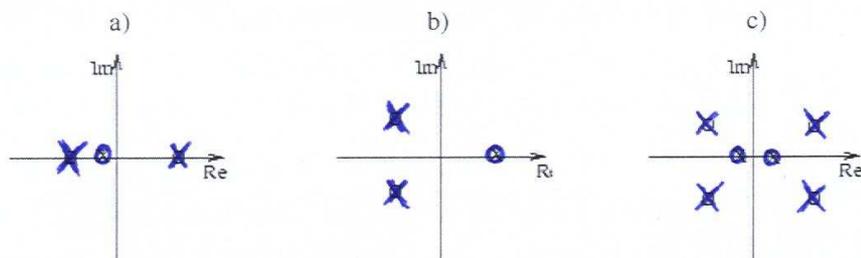
WS 2005/2006

Aufgabe 1 (23 P)

- Die Laplace-Transformation wird häufig zur Berechnung von Systemantworten im Zeitbereich verwendet. Geben Sie hierfür die typische Schrittfolge an. Gehen Sie gedanklich von einem allgemeinen (nichtlinearen) System aus.
- Geben Sie die Definition der Laplace-Transformation an. Leiten Sie die Laplace-Transformierte der Pulsfunktion her!

$$f(t) = \begin{cases} A & \text{für } 0 \leq t \leq t_p \\ 0 & \text{für } t > t_p \end{cases}$$

- Skizzieren Sie folgende Funktionen im Zeitbereich:
  - Sprung
  - Puls
  - Dirac-Puls
  - Rampe.
- Im Folgenden sind Pole (X) und Nullstellen (O) einiger Übertragungsfunktionen in der komplexen Ebene dargestellt. Äussern Sie sich zum erwarteten Verhalten der zugehörigen Systeme.



Die X und O waren vertauscht.

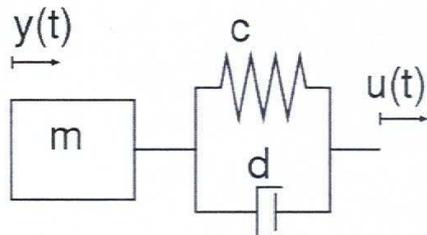
Aufgabe 2 (14 P)

Ein Prozess wird durch folgende Differentialgleichung 2. Ordnung beschrieben:

$$4 \frac{d^2 y}{dt^2} + 4 \frac{dy}{dt} + 5 a y = \frac{d^2 u}{dt^2} - 3 \frac{du}{dt} - 4 u \quad , \text{ mit } u \text{ - Eingangs-, } y \text{ Ausgangsgröße und } a \in \mathbb{R} \text{ -Parameter}$$

$$\text{Es gilt: } y(t=0) = 0 \quad \frac{dy}{dt} \Big|_{t=0} = 0 \quad , \quad u(t=0) = 0 \quad \frac{du}{dt} \Big|_{t=0} = 0$$

- Wie lautet die Übertragungsfunktion  $G(s)$  des Systems?
- Bestimmen Sie die Pole und die Nullstellen des Systems.
- Untersuchen Sie das Verhalten des System in Abhängigkeit vom Parameter  $a$  (bezüglich Stabilität, Oszillation und inverses Verhalten).

**Aufgabe 3 (25 P)**

Nebenstehendes System aus Masse, Feder und Dämpfer kann durch folgende Differentialgleichung 2. Ordnung beschrieben werden:

$$m \cdot \frac{d^2 y}{dt^2} + d \cdot \frac{dy}{dt} + c \cdot y = k \cdot u$$

Dabei ist  $m$  die Masse,  $c$  die Federkonstante und  $d$  die Dämpfungskonstante des Systems. Das System ist zum Zeitpunkt  $t=0$  vollständig in Ruhe und entspannt. Es gelten also folgende Anfangsbedingungen:

$$y(t=0)=0; \quad \left. \frac{dy}{dt} \right|_{t=0} = 0; \quad u(t=0)=0$$

Folgende Werte seien gegeben:  $m=1$ ,  $d \geq 0$ ,  $c=25$ ,  $k=25$

- Wie lautet die Übertragungsfunktion  $G(s)$  des Systems?
- Wie groß ist die Zeitkonstante?
- Für welche Werte von  $d$  ist das System unterdämpft, kritisch gedämpft, überdämpft?
- Jetzt sei  $d=26$  und das System wird mit einem Einheitssprung beaufschlagt. Bestimmen Sie die Pole von  $G(s)$ ! Berechnen Sie die Lösung  $y(t)$ . Welches Verhalten zeigt das System (Pole, Nullstellen)? Zeichnen Sie qualitativ den Verlauf von  $y(t)$ !
- Nun wird der Dämpfer durch einen anderen mit der Dämpfungskonstante  $d=6$  ersetzt und das System mit einem Dirac-Stoß beaufschlagt ( $A=1$ ). Bestimmen Sie die Pole von  $G(s)$ ! Berechnen Sie die Lösung  $y(t)$ . Welches Verhalten zeigt das System (Pole, Nullstellen)? Zeichnen Sie qualitativ den Verlauf von  $y(t)$ !